

Fonctions de deux variables

I UN ZESTE DE TOPOLOGIE

1 Boules et ouverts de \mathbb{R}^2

On munit \mathbb{R}^2 de sa structure euclidienne canonique. Ainsi, pour tout $(x, y) \in \mathbb{R}^2$, $\|(x, y)\| = \sqrt{x^2 + y^2}$.

Définition 1 : Boule ouverte

On appelle **boule ouverte de centre** $a \in \mathbb{R}^2$ **et de rayon** $r \in \mathbb{R}^+$

$$B(a, r) = \{v \in \mathbb{R}^2, \|v - a\| < r\}$$

où $\|\cdot\|$ désigne la norme euclidienne canonique sur \mathbb{R}^2 .

Définition 2 : Ouvert

Une partie \mathcal{U} de \mathbb{R}^2 est dite **ouverte** ou **un ouvert** de \mathbb{R}^2 lorsque

$$\forall a \in \mathcal{U}, \exists \varepsilon > 0, B(a, \varepsilon) \subset \mathcal{U}.$$

Par convention, \emptyset est ouvert.

2 Fonctions de deux variables continues

Dans cette partie, \mathcal{U} est un ouvert non vide de \mathbb{R}^2 .

Définition 3 : Continuité

Soit $f : \mathcal{U} \rightarrow \mathbb{R}$. On dit que f est **continue en** $(x_0, y_0) \in \mathcal{U}$ lorsque

$$f(x, y) \xrightarrow{(x, y) \rightarrow (x_0, y_0)} f(x_0, y_0),$$

où $(x, y) \rightarrow (x_0, y_0)$ signifie que $\|(x - x_0, y - y_0)\| \rightarrow 0$, c'est-à-dire que $x \rightarrow x_0$ et $y \rightarrow y_0$ simultanément.

Définition 4 : Applications partielles

Soit $f : \mathcal{U} \rightarrow \mathbb{R}$ une fonction, $(x_0, y_0) \in \mathcal{U}$.

On appelle **applications partielles de f en** (x_0, y_0) les applications $x \mapsto f(x, y_0)$ et $y \mapsto f(x_0, y)$.

III DÉRIVÉES PARTIELLES

Dans cette partie, \mathcal{U} est un ouvert non vide de \mathbb{R}^2 .

1 Dérivées partielles

Définition 5 : Dérivées partielles

Soit $f : \mathcal{U} \rightarrow \mathbb{R}$, $(x_0, y_0) \in \mathcal{U}$.

On appelle **dérivées partielles de f en** (x_0, y_0) , lorsqu'elles existent, les dérivées des applications partielles de f en (x_0, y_0) : $f_1 : x \mapsto f(x_0, y_0)$ et $f_2 : y \mapsto f(x_0, y_0)$.

On note $\frac{\partial f}{\partial x}(x_0, y_0) = f_1'(x_0)$ et $\frac{\partial f}{\partial y}(x_0, y_0) = f_2'(y_0)$

2 Fonctions de classe \mathcal{C}^1

Définition 6 : Classe \mathcal{C}^1

Soit $f : \mathcal{U} \rightarrow \mathbb{R}$. On dit que f est **de classe \mathcal{C}^1 sur** \mathcal{U} lorsqu'en tout point de \mathcal{U} , les dérivées partielles de f existent, et que ces dérivées partielles sont continues.

On note $\mathcal{C}^1(\mathcal{U}, \mathbb{R})$ l'ensemble de ces fonctions.

Propriété 1 : Structure

$\mathcal{C}^1(\mathcal{U}, \mathbb{R})$ est une \mathbb{R} -algèbre.

Théorème 1 : DL₁

Soit $f : \mathcal{U} \rightarrow \mathbb{R}$ de classe \mathcal{C}^1 et $(x_0, y_0) \in \mathcal{U}$. Pour tout $(h, k) \in \mathbb{R}^2$ tel que $(x_0 + h, y_0 + k) \in \mathcal{U}$,

$$f(x_0 + h, y_0 + k) = f(x_0, y_0) + h \frac{\partial f}{\partial x}(x_0, y_0) + k \frac{\partial f}{\partial y}(x_0, y_0) + \underset{\|(h, k)\| \rightarrow 0}{\mathbf{0}}(\|(h, k)\|).$$

Corollaire 1 : $\mathcal{C}^1 \Rightarrow$ continue

Une fonction de classe \mathcal{C}^1 est continue.

Définition 7 : Plan tangent

Par analogie avec la tangente pour une fonction d'une seule variable, on appelle **plan tangent** à la surface d'équation $z = f(x, y)$ au point de coordonnées (x_0, y_0) le plan d'équation

$$z - z_0 = \frac{\partial f}{\partial x}(x_0, y_0)(x - x_0) + \frac{\partial f}{\partial y}(x_0, y_0)(y - y_0)$$



Définition 8 : Vecteur gradient

Soit $f : \mathcal{U} \rightarrow \mathbb{R}$ admettant des dérivées partielles en $(x_0, y_0) \in \mathcal{U}$. On appelle **gradient** de f en (x_0, y_0) le vecteur

$$\nabla f(x_0, y_0) = \overrightarrow{\text{grad}} f(x_0, y_0) = \left(\frac{\partial f}{\partial x}(x_0, y_0), \frac{\partial f}{\partial y}(x_0, y_0) \right) \in \mathbb{R}^2.$$

Lorsque $\nabla f(x_0, y_0) = 0$, on dit que (x_0, y_0) est un **point critique** de f .

Propriété 2 : Expression du DL₁ avec le gradient

Soit $f : \mathcal{U} \rightarrow \mathbb{R}$ de classe \mathcal{C}^1 et $(x_0, y_0) \in \mathcal{U}$. Pour tout $(h, k) \in \mathbb{R}^2$ tel que $(x_0 + h, y_0 + k) \in \mathcal{U}$,

$$f(x_0 + h, y_0 + k) = f(x_0, y_0) + (\nabla f(x_0, y_0)|(h, k)) + \underset{\|(h,k)\| \rightarrow 0}{o}(\|(h, k)\|).$$

3 Dérivée selon un vecteur, règle de la chaîne

Définition 9 : Dérivée selon un vecteur

On dit que $f : \mathcal{U} \rightarrow \mathbb{R}$ est **dérivable selon le vecteur** $v = (\alpha, \beta) \in \mathbb{R}^2$ **au point** $a = (x_0, y_0) \in \mathcal{U}$, lorsque $\phi : t \mapsto f(a + tv) = f(x_0 + t\alpha, y_0 + t\beta)$ est dérivable en 0.

On note alors

$$D_v f(a) = \phi'(0) = \lim_{t \rightarrow 0} \frac{f(x_0 + t\alpha, y_0 + t\beta) - f(x_0, y_0)}{t}.$$

Propriété 3 : Expression à l'aide du gradient

Lorsqu'elle existe, $D_v f(a) = (\nabla f(x_0, y_0)|v)$.

Propriété 4 : Règle de la chaîne

Soit f une fonction de classe \mathcal{C}^1 sur un ouvert \mathcal{U} de \mathbb{R}^2 .

- Si x, y des fonctions de classe \mathcal{C}^1 sur un intervalle I de \mathbb{R} telle que $\forall t \in I, (x(t), y(t)) \in \mathcal{U}$.

Alors $g : t \in I \mapsto f(x(t), y(t))$ est de classe \mathcal{C}^1 sur I et $\forall t \in I,$

$$g'(t) = x'(t) \frac{\partial f}{\partial x}(x(t), y(t)) + y'(t) \frac{\partial f}{\partial y}(x(t), y(t)) = \left(\nabla f(x(t), y(t)) \middle| \begin{pmatrix} x'(t) \\ y'(t) \end{pmatrix} \right).$$

En notant $\gamma : t \mapsto (x(t), y(t))$, cela se réécrit $\forall t \in I,$

$$(f \circ \gamma)'(t) = x'(t) \frac{\partial f}{\partial x}(\gamma(t)) + y'(t) \frac{\partial f}{\partial y}(\gamma(t)) = (\nabla f(\gamma(t)) | \gamma'(t)).$$

où $\gamma'(t) = (x'(t), y'(t))$. On parle de **dérivée le long de l'arc** γ .

- Si φ et ψ sont des fonctions de classe \mathcal{C}^1 sur un ouvert \mathcal{V} de \mathbb{R}^2 tel que pour tout $(u, v) \in \mathcal{V}, (\varphi(u, v), \psi(u, v)) \in \mathcal{U}$, alors $h : (u, v) \in \mathcal{V} \mapsto f(\varphi(u, v), \psi(u, v))$ est de classe \mathcal{C}^1 sur \mathcal{V} et $\forall (u, v) \in \mathcal{V},$

$$\frac{\partial h}{\partial u}(u, v) = \frac{\partial \varphi}{\partial u}(u, v) \frac{\partial f}{\partial x}(\varphi(u, v), \psi(u, v)) + \frac{\partial \psi}{\partial u}(u, v) \frac{\partial f}{\partial y}(\varphi(u, v), \psi(u, v)).$$

$$\frac{\partial h}{\partial v}(u, v) = \frac{\partial \varphi}{\partial v}(u, v) \frac{\partial f}{\partial x}(\varphi(u, v), \psi(u, v)) + \frac{\partial \psi}{\partial v}(u, v) \frac{\partial f}{\partial y}(\varphi(u, v), \psi(u, v)).$$

III APPLICATION À LA RECHERCHE D'EXTREMUMS

\mathcal{U} désigne toujours un ouvert de \mathbb{R}^2 .

Définition 10 : Extremum

Soit A une partie de $\mathbb{R}^2, (x_0, y_0) \in A, f : A \rightarrow \mathbb{R}$.

- (i) On dit que f présente en (x_0, y_0) un **maximum** (respectivement **minimum**) local s'il existe $r > 0$ tel que pour tout $(x, y) \in B((x_0, y_0), r), f(x, y) \leq f(x_0, y_0)$ (respectivement $f(x, y) \geq f(x_0, y_0)$).
- (ii) On dit que f présente un **maximum** (respectivement **minimum**) global si cette inégalité est en fait valable pour tout $a \in A$.

Propriété 5 : Condition nécessaire d'extremum local

Soit \mathcal{U} ouvert (*très important!*) de $\mathbb{R}^2, (x_0, y_0) \in \mathcal{U}, f : \mathcal{U} \rightarrow \mathbb{R}$ admettant des dérivées partielles en (x_0, y_0) .

Si f présente un extremum local en (x_0, y_0) , alors (x_0, y_0) est un point critique de f , c'est-à-dire que toutes les dérivées partielles de f en (x_0, y_0) sont nulles.

La réciproque est fautive, et un contre-exemple est appelé **point selle** ou **point col**.



Méthode 1 : Recherche d'extremum

- (i) Soit $f : \mathcal{U} \rightarrow \mathbb{R}$ admettant des dérivées partielles sur \mathcal{U} . Pour déterminer des extremums locaux de f on cherche ses points critiques.

Puis, pour chaque point critique (x_0, y_0) , on étudie le signe de $f(x_0+h, y_0+k) - f(x_0, y_0)$ pour (h, k) proche de $(0, 0)$. Comme (x_0, y_0) est un point critique, les termes obtenus dans la différence sont au moins d'ordre 2.

- (ii) Si \mathcal{U} n'est pas un ouvert, on le décompose en son intérieur (ouvert) et son bord. Sur le bord, on étudie « à la main », en général à l'aide d'un paramétrage du bord.